



esiMot

Servo Moteur décentralisé

- Moteur Brushless avec électronique de pilotage intégrée
- Mode régulation position ou couple/vitesse
- Régulation digitale 4 Q
- Fonctions diagnostic et statuts par DEL
- Entrées-sorties digitales (24 V)
- Liaison de paramétrage RS232
- Alimentation moteur 24 - 60 Vdc
- Alimentation logique séparée
- Protégé contre les inversions de polarité

Options:

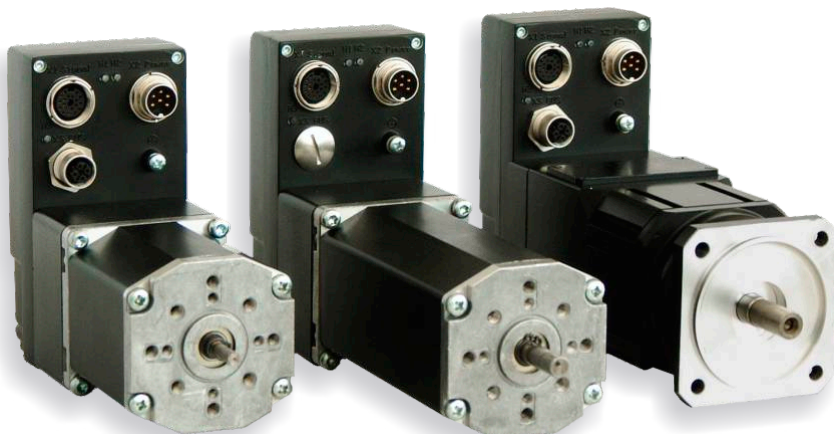
- Valeur de consigne analogique
+/- 10V DC / 0 ... 10 V DC avec signal de sens
0/4 ... 20 mA
- Recettes programmables (Interface PLC)
- Interface bus de terrain isolée galvaniquement
Profibus-DP
Profinet
CANopen DSP402
EtherCAT CoE
RS485
Adresse Bus paramétrable par switch

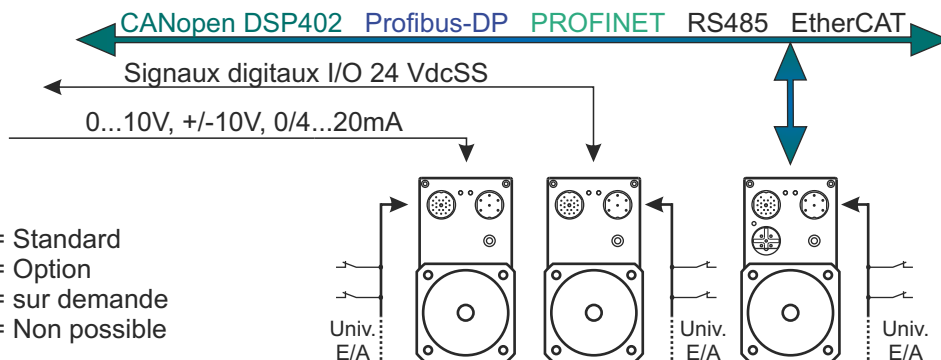
- Safe Torque Off Catégorie 3, niveau e (EN13849-1)
- Codeur incrémental / Codeur absolu
- Frein de parking
- ATEX 114, Zone 2 et 22
- Réducteur planétaire et roue et vis

all-in-one
Servo-Moteur
haute dynamique
120 - 600 W



ATEX 114





- ✓ = Standard
- = Option
- ◇ = sur demande
- = Non possible

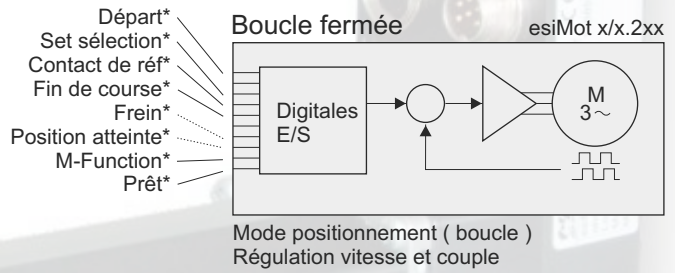
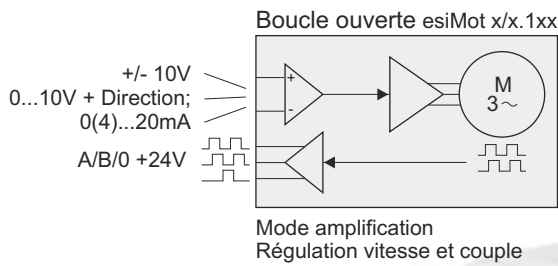
esiMot-Type	sans bus de terrain		avec bus
	esiMot x/x.1xx.xx Mode amplifié	esiMot x/x.2xx.xx Mode position	esiMot x/x.3-7xx.xx tous modes
Amplificateur servo intégré	✓	✓	✓
Logique de positionnement intégrée (boucle)	-	✓	✓
Régulation digitale vitesse et couple	✓	✓	✓
Aquisition de position			
- Codeur incrémental * (Standard sur esiMot7)	□	□	□
- Codeur absolu multitour mécanique	-	□	□
Bus de terrain RS485, CANopen, PB, PN, EtherCAT	-	-	□
Valeur de consigne analogique	✓	-	◇
Entrées digitales	4	8	4 / ◇6
Sorties digitales	1	2	2 / ◇4
Sortie codeur A/B/0 24 V	✓	-	◇
Ballast et resistance intégrée	✓	✓	✓
Connection pour Ballast extérieur	✓	✓	✓
Protection d'inversion de polarité	✓	✓	✓
Frein de parking	□	□	□
Interface de programmation RS232 (19,2 kbaud)	✓	✓	✓

Fonctions et programmation	Programation/Réglages des paramètres		
	- interface RS 232	✓	✓
- bus de terrain RS485, CANopen, PB, PN, EtherCAT	-	-	✓
- Position par apprentissage	-	✓	✓
Gestion de la mise en référence	-	✓	✓
Seuils limite (hardware et software)	-	✓	✓
Gestion de freinage automatique	□	□	□
Recettes programmables librement	-	15	15
- Vitesse	-	✓	✓
- Accélération/Décélération (ajustable séparément)	-	✓	✓
- Temps de séjour	-	✓	✓
- Sorties digitales (M-fonctions)	-	✓	✓
- Changement de recette à la volée	-	✓	✓
Modes de régulation			
- Arbre électrique / Réducteur électronique	-	✓	✓
- Vitesse / Couple (Régulation PI)	✓	✓	✓
- Position absolue, Relative, modulo (Régulation P)	-	✓	✓

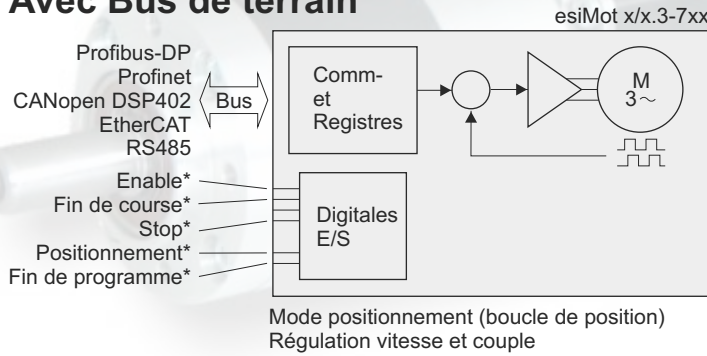
Surveillance	Status DEL	2	2	3
	Signalisation possible :			
- Température moteur (I ² t)	✓	✓	✓	✓
- Température moteur PTC (sur esiMot7)	✓	✓	✓	✓
- Température de l'étage de sortie	✓	✓	✓	✓
- Puissance ballast interne	✓	✓	✓	✓
- Sur tension / Sous tension	✓	✓	✓	✓
- Compteur horaire	✓	✓	✓	✓
Plaque signalétique électronique	✓	✓	✓	✓

Accessoires	Logiciel de paramétrage PC Servo Link	□	□	□
	Câble de liaison confectionné	□	□	□
	Réducteur adaptés	□	□	□
	RS232-USB Adaptateur	□	□	□

Sans bus de terrain



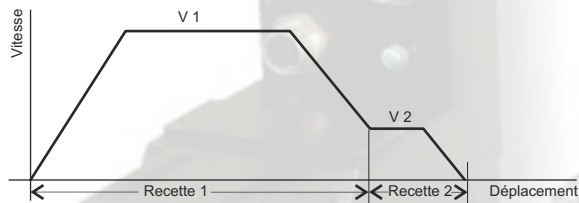
Avec Bus de terrain



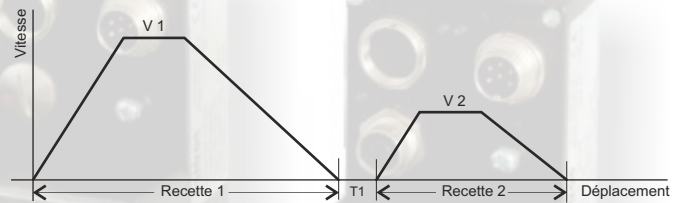
*) Exemple de connexion;
d'autres fonctions E/S sont envisageables

Simple profil de motorisation:

Changement de profil à la volée

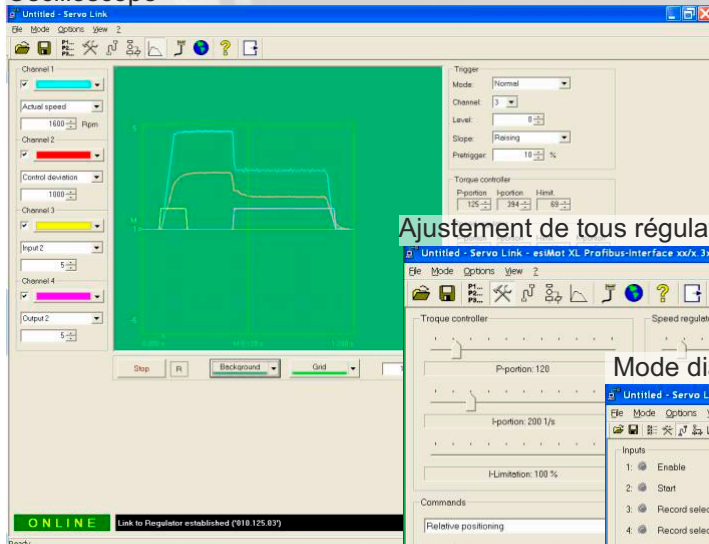


Changement de profil avec Stop intermédiaire

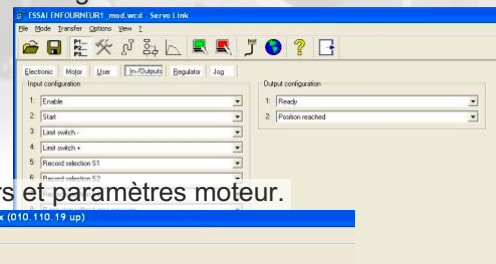


Logiciel PC:

Oscilloscope

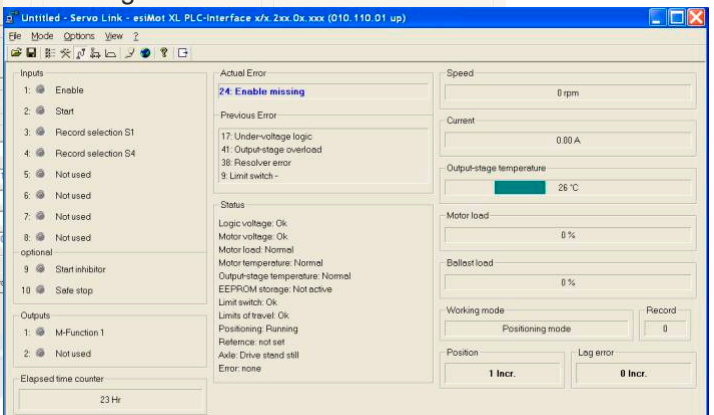


Configuration E/S



Ajustement de tous régulateurs et paramètres moteur.

Mode diagnostic:



Autres caractéristiques:

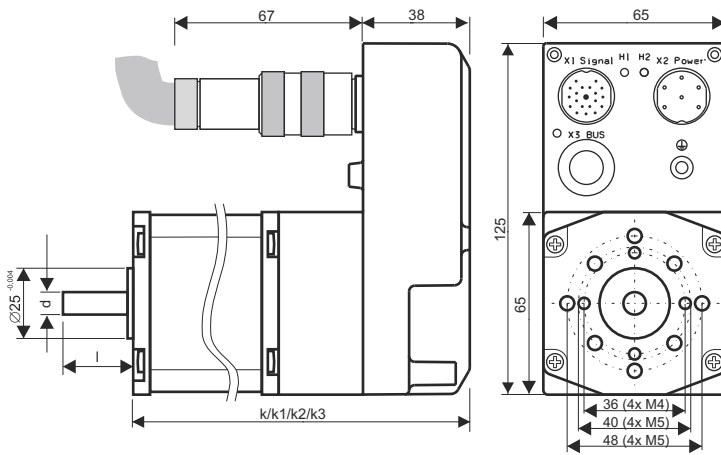
- Unités d'affichage
- Gestion projet
- Protection mot de passe
- Paramètres utilisateur
- Choix de langage Allemand / Anglais

Données techniques:

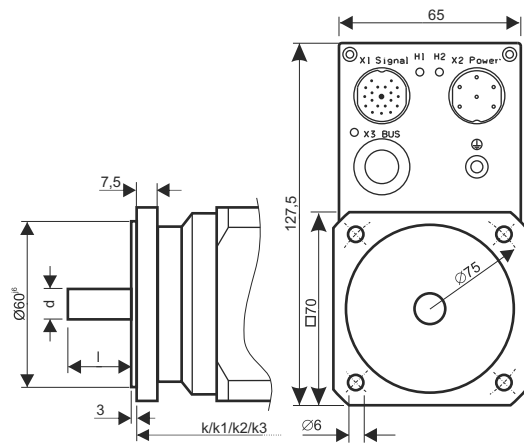
	24V		48V			60V	
	6/1	6/2	6/5	7/1	7/2	7/1	7/2
esiMot Taille	6/1	6/2	6/5	7/1	7/2	7/1	7/2
Puissance moteur (S3) [W]	120	180	260	500	400	600	480
Puissance utile [W]	70	110	200	340	300	430	380
Couple utile [Nm]	0,22	0,35	0,65	1,1	1,8	1,1	1,8
Couple transitoire [Nm]	0,50	0,70	1,2	1,6	2,3	1,6	2,3
Vitesse nominale [min ⁻¹]	3000	3000	3000	3000	1600	3750	2000
Inertie [gcm ²]	71,6	128	172	530	530	530	530
Alimentation moteur [VDC]	24	24	48	48	48	60	60
Courant nominal [A]	4,0	5,6	3,5	9,0	8,0	9,0	8,0
Courant crête [A]	12	12	12	12	12	12	12
Alimentation logique (0,3A) [VDC]	24	24	24	24	24	24	24
Resolution sans codeur incr. [lpr]	30	30	30	-	-	-	-
avec codeur incrémental [lpr]	2048	2048	2048	4096	4096	4096	4096
avec codeur absolu [lpr]	4096	4096	4096	4096	4096	4096	4096
Classe de protection (voir montage)	IP 64	IP 64	IP 64	IP 64	IP64	IP64	IP64
Masse approximative [kg]	1,37	1,8	2,3	2,3	2,3	2,3	2,3

Dimensions:

esiMot6



esiMot7



esiMot	d	l	k	k1	k2	k3
6/1	5	20	148	188	188	sur demande
6/2	5	20	173	213	213	sur demande
6/5	8	25	198	238	238	sur demande
7/x	11	20	186	236	199	249

- k = Capteurs à effet Hall / codeur incrémental
- k1 = C. à e. H./codeur incrémental + Frein
- k2 = Codeur absolu
- k3 = Codeur absolu+ Frein

Références à la commande:

esiMot x/x.xxx.xxX.XXX		— Omis dans la conception standard
Taille	—	Options client particulières
(voir données techniques)		
Version base	—	Caractéristiques sécurité
Mode amplificateur, 4/1 dig. E/S = 1		= sans (Standard)
Mode API, 8/2 dig. E/S = 2		1 = STO Cat.3 PLE (EN ISO 13849-1)
Profibus-DP, 4/2 dig. E/S = 3		Commutateurs adresse Bus
CANopen, 4/2 dig. E/S = 4		0 = sans (Standard)
RS485, 4/2 dig. E/S = 5		1 = avec commutateur adresse
EtherCAT CoE, 4/2 dig. E/S = 6		Options d'entrée (uniquement avec Bus)
Profinet, 4/2 dig. E/S = 7		0 = 4/2 dig. E/S (Standard)
Acquisition position	—	1 = 6/2 dig. E/S
Capteurs Hall = 1		2 = Entrée analogique + 4/2 dig. E/S
Codeur incrémental = 2		Frein de maintien
Codeur absolu = 5		0 = sans frein (Standard)
		1 = avec frein

Toutes les indications dans cette dépliant ont un caractère informatif sans l'assurance des caractéristiques. Des modifications sans annonce réserver.

esitron-electronic GmbH

Ernst-Zimmermann-Str. 18 Tel. +49(0)7541-6000-0
 D-88045 Friedrichshafen Fax +49(0)7541-6000-11
 Internet: www.esitron.de E-Mail: info@esitron.de

France: **ICA Systèmes Motion**

Tél : +33 (0)390 22 66 83
 Fax: +33 (0)390 22 66 84
 E-Mail: info@icacontact.fr